

ROBOTERA
星动纪元

星动X HAND 1

全直驱才是真自由

硬件性能顶配

AI训练更友好

寿命高更可靠



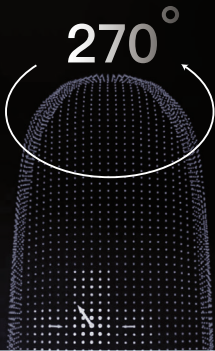
扫码了解更多资讯

12主动自由度

四指全对指 反驱更可靠



高密度触觉传感



全直驱

线性参数，精准AI力控



速度响应快 秒变电竞手



25 Kg负载 大力士水准

重量	1100 g	握力	15 N(指尖) 80 N(整手)
尺寸(长x宽x厚)	191 mm x 94 mm x 47 mm (相当于成人手大小)	负载	5 Kg(单指) 25 Kg(掌面向上)
主动自由度	12	大拇指最远对指	小拇指
被动自由度	0	重复开合速度	>2Hz
自由度分配	拇指 x 3, 食指 x 3, 中指 x 2, 无名指 x 2, 小拇指 x 2	反驱阻尼(可反驱)	≤0.1 Nm
拇指传动机构	3个自研齿轮传动力控关节模组	传感器	五指指尖270°三维环绕触觉阵列传感
四指传动机构	9个自研齿轮传动力控关节模组	触觉分辨率	12x10(单指尖270°三维环绕) x5
指尖构型	圆润型指尖	触觉维度	三维力感知(包含切向力XY)
侧摆范围	-15°~+15°(食指)	通讯接口	EtherCAT, RS485(USB)
指尖重复定位精度	±0.20 mm	通讯速率	EtherCAT:100MHz, RS485:3MHz
控制模式	位控(低阻尼/高阻尼模式)、电流环力控、力位控制	空载抓握寿命	100万次

【1】该数据为灵巧手平放状态下测量的尺寸 【2】该数据为负载状态下测量的数据