

ROBOTERA
星动纪元

XHAND1

全自驱 真自由

重新定义灵巧手



咨询详情请扫码

联系方式

- ✉ MKT@robotera.com
- ✉ xhand@robotera.com
- 🌐 www.robotera.com

产品简介

星动XHAND1 是星动纪元推出的第一款产品级机器人灵巧手，具备高自由度、高性能、高智能性等优势。

产品特点

- 五指关节全驱：每个手指关节通过齿轮和电机驱动，实现每个关节的独立的运动控制。
- 高自由度：具有12个主动自由度（DoF），其中拇指和食指各有3个自由度，其他三指各有2个自由度。支持食指侧摆，拇指具有大范围活动能力，可复现人手的多种高精度抓取操作。
- 高分辨率触觉传感器：每个手指可配备一个高分辨率（>100点）触觉传感器提供精确的三维力触觉和温度信息；在传统的压力触觉之外可以感知切向力，高空间分辨率能精确感知物体边缘和形状。
- 强大的抓握力：四指抓握力上限为80 N，单指最大负载 25 Kg。
- 高智能性：搭配机械臂与人形机器人通过强化学习、模仿学习全联路验证。

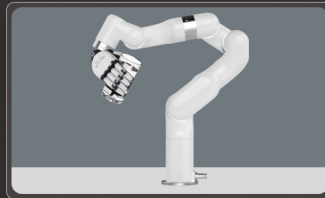
支持遥操作/适配各种机械臂



虚拟现实VR



动捕手套



支持机械臂



支持人形机器人

产品参数



星动 XHAND1

产品型号	XHAND 1
主动自由度	12
重量	1.1 Kg
尺寸	190.36*94*47 mm
最大握力	15 N (指尖) ; 80 N (整手)
最大负载	5 Kg (指尖) ; 25 Kg (整手)
食指侧摆	± 15°
拇指活动角度	小于110°
最小抓握直径	16 mm

产品应用

- 开发工具包（SDK）：星动XHAND1 提供标准的Linux系统SDK和ROS兼容应用，便于算法开发。
- 远程遥操作：提供Vision Pro远程操作支持，兼容手套和视觉映射，便于客户操作测试和训练数据收集。
- 嵌入式系统开发：配备标准的上位机评估应用程序，支持客户调试和嵌入式系统研发。



物品分拣



工业装配



家庭服务